

2)  $x_0 < 0$ .

Тогда  $\text{sgn}x_0 = -1$  и из (4) следует, что  $\bar{x}(t) \geq x(t)$  для любого допустимого управления  $u(s)$ .

Аналогично пункту а), траектория  $\bar{x}(t)$  достигнет

начала координат раньше, чем траектория  $x(t)$  (см. рис. 3).

Объединяя оба пункта, получаем, что  $u = -\text{sgn}x$  является оптимальным по быстродействию управлением для линейного дифференциального уравнения первого порядка.

### О НЕПРАВИЛЬНОЙ МОДЕЛИ ЗАДАЧИ «ДВИЖЕНИЕ ПО РЕКЕ» И МЕТОДЕ РЕШЕНИЯ С ОПОРОЙ НА ИНВАРИАНТ

© В.Ю. Лыскова

Обучение решению задач «движение по реке (5–7 класс)» предполагает изначально, что математическая модель задачи у ученика правильная. Однако трудности, с которыми сталкивается ученик, не понимающий, как решать задачу, с нашей точки зрения связаны прежде всего с неправильной моделью задачи в мышлении ученика. Под неправильной моделью будем понимать такую модель, в которой ученик не выделяет инвариант, то есть правило, которое лежит в основе задачи.

*Задача.* За 4 часа по течению моторная лодка прошла такое же расстояние, как за 5 часов против течения. Найдите собственную скорость моторной лодки, если скорость течения реки 2 км/ч.

*Неправильная модель Бориса.* Борис сразу же вывел соотношения для скорости лодки по течению – как скорость лодки + скорость реки, против течения – как разность скорости лодки минус скорости реки. Казалось бы, что еще тут может быть непонятного? Приведем дословно его рассуждение. Борис рассуждал вслух – скорость моторной лодки по течению – 2 км/ч, обратно – 7 км/ч. Нет, обратно скорость будет меньше 5 км/ч, нет, 6,5 км/ч, нет, наверное, 6 км/ч. Понравилось и окончательное его мнение – 3 км/ч по течению, 7 км/ч обратно. Нас насторожило слово обратно. Мы спросили – почему? Почему скорость самой моторной лодки изменится, ей что, мотор на обратном пути добавили, но ведь об этом ничего в задаче не сказано. На что Борис говорит: обратно скорость должна быть больше, чтобы доехать за то же самое время (!), ведь река течет навстречу, и это замедляет движение лодки. Мы пояснили ему – в задаче сказано, что по течению лодка плыла 4 часа, а против течения – 5 часов. Она и плыла больше по времени, так как ей мешала река. Проблема ученика состоит в том, что он не выделяет инвариант – расстояние. Безусловно, это не оговорка, и Борис не спутал время с расстоянием. Борис все вывел согласно своей неправильной модели. В его модели отсутствовал инвариант задачи – расстояние. Мы предполагаем, что произошло это из-за того, что инвариант задачи (расстояние) не изменяется, а в модели мышления Бориса возникают трудности с отслеживанием инвариантов. Предлагаемый нами метод позволяет сформировать правильную модель этого типа задач с опорой на инвариант.

Таблица 1

Правильная модель задачи «движение по реке»

Мат. модель движения. $v = s / t$	Объекты	Параметры	Формализация	Отношения и связи
<b>Река</b>	1) Скорость реки	$v_{p(реки)}$	2	
	2) Время течения реки	$t_{p(реки)}$		
	3) Расстояние для реки	$s_{p(реки)}$		
<b>Лодка</b>	4) Собственная скорость лодки	$v_{л(лодки)}$		
	5) Время лодки	$t_{л(лодки)}$		
	6) Расстояние лодки	$s_{л(лодки)}$		
<b>Лодка по течению</b>	7) Скорость лодки по течению за счет течения	$v_{по(течению)}$ увеличивается за счет течения	$v_{по} = v_p + v_l$	
	8) Время движения лодки по течению	$t_{по(течению)}$		
4	9) Расстояние, пройденное лодкой по течению	$s_{по(течению)}$		
	10) Скорость лодки против течения	$v_{против}$ уменьшается за счет течения	$v_{против} = v_p - v_l$	
5	11) Время движения лодки против течения	$t_{против}$		
	12) Расстояние, пройденное лодкой против течения	$s_{против}$		
Строка инварианта решения $s_{против} = s_{по(течению)}$				

Таблица 2

Основа для составления уравнения

Объекты	Мат. модель движения $v = s / t$	Параметры	Формализация	Отношения и связи
Река		1) Скорость реки	$v_{р(еки)}$	2
Лодка $x$		2) Собственная скорость лодки	$v_{л(одки)}$	Обозначим за $x$
Лодка по течению $x + 2$		3) Скорость лодки по течению	$v_{по(течении)}$ увеличивается за счет течения	$v_{по} = x + 2$
4		4) Время движения лодки по течению	$t_{по(течении)}$	4
$= (x + 2) * 4$		5) Расстояние, пройденное лодкой по течению	$S_{по(течении)}$	$S_{по} = v_{по} * 4$ $S_{по} = (x + 2) * 4$
Лодка против течения $x - 2$		6) Скорость лодки против течения	$v_{против}$ уменьшается за счет течения	$v_{против} = x - 2$
5		7) Время движения лодки против течения	$t_{против}$	5
$= (x - 2) * 5$		8) Расстояние, пройденное лодкой против течения	$S_{против}$	$S_{против} = v_{против} * 5$ $S_{против} = (x - 2) * 5$
Инвариант решения $(x - 2) * 5 = (x + 2) * 4$ . Решаем. $x = 18$ .				

**Метод решения задач «на движение по реке» с опорой на инвариант.** 1) Выделяем объекты задачи: лодка, река, лодка по течению, лодка против течения.

2) Строим информационную таблицу 1 правильной модели задачи «движение по реке».

3) Прописываем в таблицу 1 информационные коэффициенты (известную информацию), и ищем инвариант (данной задачи); формируем модель вместе с учеником. На этом этапе формируется правильная модель задачи в мышлении ученика. Именно этот этап отсутствует в современных методах обучения решению задач, так как мы уже отметили выше, предполагается, что изначально модель правильная.

4) Строим таблицу 2 как основу для составления уравнения.

Таблица 3 – как решение задачи Борисом на основе сформированной правильной модели.

Задача решена.

**Выводы.** Самым приятным для нас было то, что любую задачу на движение теперь Борис решал, он знал, что искать. Этот же результат был получен и другими детьми (5 человек), кто в принципе не решал задачи этого класса, не понимал их. Данный метод позволяет учить решать задачи тем людям, у которых просто неправильные модели, что не имеет отношения к их умственным способностям, чему это часто приписывается.

Таблица 3

Решение задачи на основе сформированной правильной модели

Объекты	Скорость $v = s/t$	Время $t = s/v$	Расстояние $s = v*t$
Река	$v_{р(еки)}$ 2		
Лодка	$v_{л(одки)}$ $x$		
Лодка по течению	$v_{по} = x + 2$	$t_{по(течении)}$ 4	$S_{по(течении)}$ $S_{по} = v_{по} * 4$ $S_{по} = (x + 2) * 4$
Лодка против течения	$v_{против} = x - 2$	$t_{против}$ 5	$S_{против} = v_{против} * 5$ $S_{против} = (x - 2) * 5$
Инвариант $S_{по} = S_{против}$		$(x - 2) * 5 = (x + 2) * 4$ . Решаем. $x = 18$ .	

## К ПРОБЛЕМЕ ИЗМЕРЕНИЯ В ПЕДАГОГИЧЕСКИХ ИССЛЕДОВАНИЯХ

© В.М. Косатая

Подготовка учащихся к непрерывному образованию предполагает повышение эффективности управления процессом обучения.

Одна из теорий обучения, получившая «прописку» в современной дидактике, – теория поэтапного формирования умственных действий и понятий П.Я. Гальперина – удовлетворяет системе требований к организации управления процессом. Так, согласно

этой теории, выделяется цель обучения (управления), которая может состоять или в формировании нового вида деятельности с заданными качествами, или в повышении качества уже сформированной деятельности по одной или нескольким характеристикам, или в формировании отдельных элементов сформированной деятельности с заданными показателями.